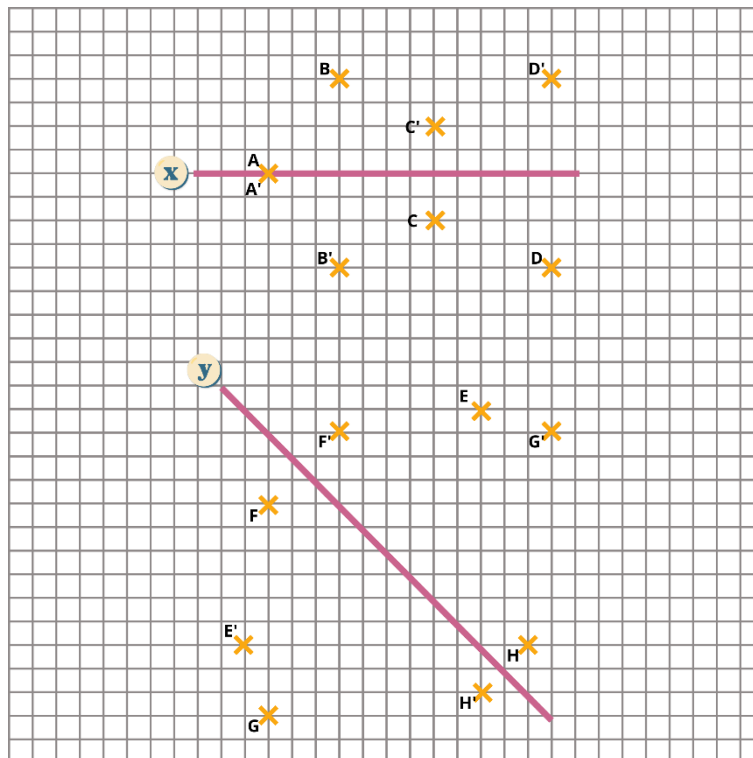
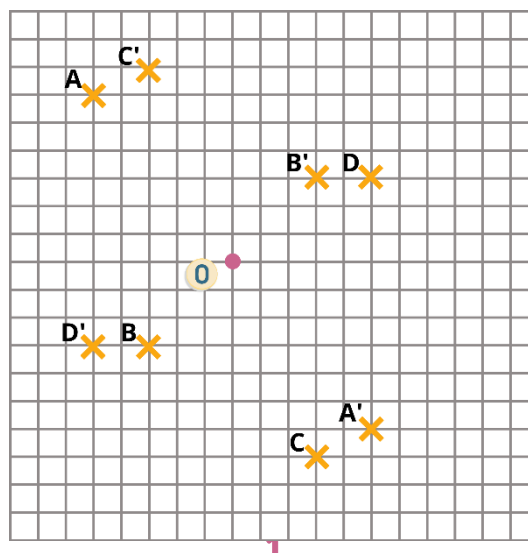


# Géométrie : Symétrie - Réponses

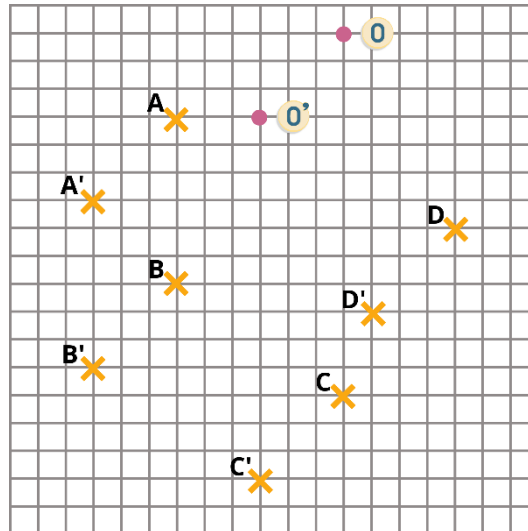
1. Dessinez les points  $A'$ ,  $B'$ ,  $C'$  et  $D'$ , les symétries respectives de  $A$ ,  $B$ ,  $C$  et  $D$  par rapport à la droite  $x$ .
2. Dessinez les points  $E'$ ,  $F'$ ,  $G'$  et  $H'$ , les symétries respectives de  $E$ ,  $F$ ,  $G$  et  $H$  par rapport à la droite  $y$ .



3. Dessinez les points  $A'$ ,  $B'$ ,  $C'$  et  $D'$ , les symétries respectives de  $A$ ,  $B$ ,  $C$  et  $D$  par rapport au centre  $O$ .



4. Dessinez les points  $A'$ ,  $B'$ ,  $C'$  et  $D'$ , les symétries respectives de  $A$ ,  $B$ ,  $C$  et  $D$  par rapport à la translation transformant  $O$  en  $O'$ .



5. Dessinez le point  $A'$ , symétrie de  $A$ .

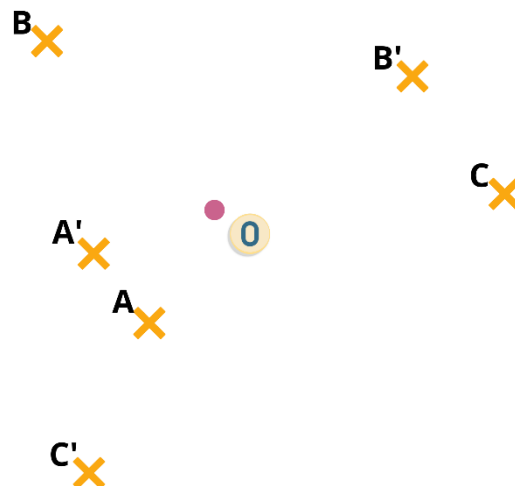
Utilisez le centre de rotation  $O$  avec un angle de  $40^\circ$  dans le sens des aiguilles d'une montre.

6. Dessinez le point  $B'$ , symétrie de  $B$ .

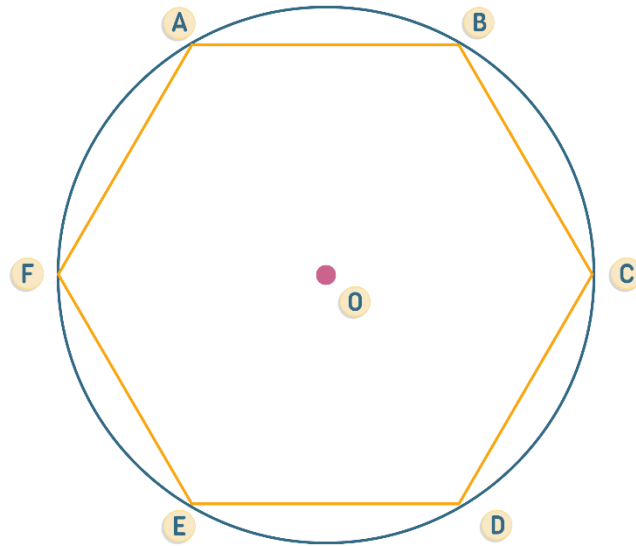
Utilisez le centre de rotation  $O$  avec un angle de  $100^\circ$  dans le sens des aiguilles d'une montre.

7. Dessinez le point  $C'$ , symétrie de  $C$ .

Utilisez le centre de rotation  $O$  avec un angle de  $120^\circ$  dans le sens des aiguilles d'une montre.



8. Observez la forme et répondez aux questions suivantes.

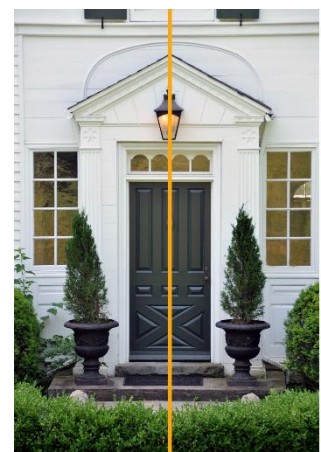
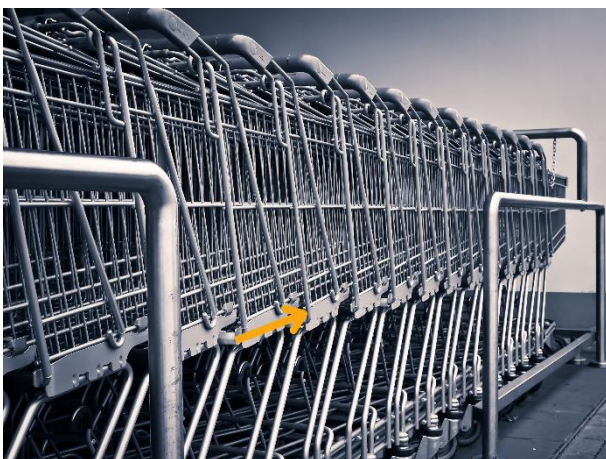


- L'image du point F par la symétrie axiale de l'axe BE est **le point D**.
- L'image du segment [AB] par symétrie centrale du centre O est **le segment [DE]**.
- L'image du point E par la translation du point F sur le point O est **le point D**.
- L'axe de symétrie appliquant le triangle AOF sur le triangle COD est **la droite BE**.

9. Dessinez le centre de la symétrie centrale.

10. Dessinez l'axe de la symétrie axiale.

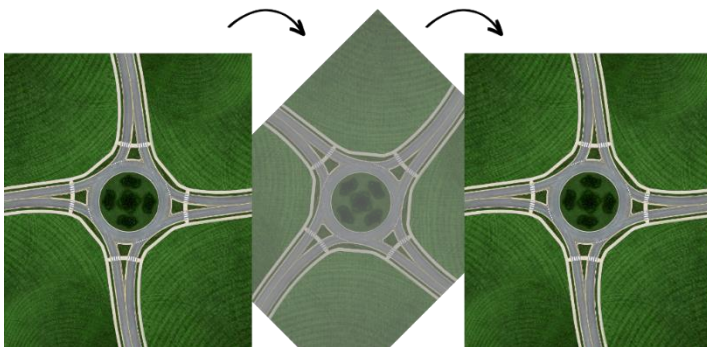
11. Dessinez le vecteur de la symétrie de translation.



12. Identifiez le type de symétrie. Cochez la bonne réponse.



- ☐ Symétrie axiale
- ☒ Symétrie de rotation
- ☐ Symétrie de translation
- ☐ Réflexion avec translation
- ☐ Symétrie centrale



- ☐ Symétrie axiale
- ☐ Symétrie de rotation
- ☐ Symétrie de translation
- ☐ Réflexion avec translation
- ☒ Symétrie centrale



- ☐ Symétrie axiale
- ☐ Symétrie de rotation
- ☐ Symétrie de translation
- ☒ Réflexion avec translation
- ☐ Symétrie centrale



- ☒ Symétrie axiale
- ☐ Symétrie de rotation
- ☐ Symétrie de translation
- ☐ Réflexion avec translation
- ☐ Symétrie centrale



- ☐ Symétrie axiale
- ☐ Symétrie de rotation
- ☒ Symétrie de translation
- ☐ Réflexion avec translation
- ☐ Symétrie centrale

Ce projet a été financé avec le soutien de la Commission européenne. Cette publication ne reflète que les opinions de son auteur, et la Commission ne peut être tenue responsable de l'usage qui pourrait être fait des informations qu'elle contient.

Code du projet : 1-FR01-KA220-SCH-00027771

Pour en savoir plus sur Visit Math, rendez-vous sur le site

Web du projet : <https://visitmath.eu>

Ce travail est soumis à la licence internationale Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 (<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/>).

